

# Lecteur de côté inférieur SLX-3804L Guide d'installation et de mise en service



2026 September 24

# Informations juridiques

Le logiciel décrit dans cette documentation est fourni « en l'état » et « tel que disponible », sans garantie d'aucune sorte, expresse ou implicite, y compris, mais sans s'y limiter, les garanties de qualité marchande, d'adéquation à un usage particulier et d'absence de contrefaçon. En aucun cas Cognex Corporation et ses sociétés affiliées mondiales (collectivement, « Cognex ») ne seront responsables de toute réclamation, dommage ou autre responsabilité découlant du logiciel ou de votre utilisation du logiciel, ou en lien avec celui-ci.

Votre utilisation de ce logiciel est régie par les conditions générales complètes du Contrat de licence du logiciel Cognex. Pour obtenir des détails complets sur les licences et les conditions légales, veuillez consulter <https://www.cognex.com/terms-and-conditions>.

Les informations contenues dans ce document sont susceptibles d'être modifiées sans préavis et ne doivent pas être interprétées comme un engagement de Cognex. Cognex n'est pas responsable des erreurs qui peuvent être présentes dans ce document ou dans le logiciel associé.

Les entreprises, noms et données utilisés dans les exemples du présent manuel sont fictifs, sauf indication contraire. Aucune partie de ce document ne peut être reproduite ou transmise sous quelque forme ou par quelque moyen que ce soit, électronique ou mécanique, à quelque fin que ce soit, ni transférée vers tout autre support ou langue sans l'autorisation écrite de Cognex Corporation.

Certaines parties du matériel et des logiciels fournis par Cognex peuvent être couvertes par un ou plusieurs brevets américains et étrangers, ainsi que par des brevets américains et étrangers en instance répertoriés sur le site Web de Cognex à l'adresse : [cognex.com/patents](https://www.cognex.com/patents).

En cas d'incohérence entre la version anglaise de cette documentation et toute autre version linguistique, la version anglaise prévaudra.

Copyright © 2026. Cognex Corporation. All Rights Reserved.

---

Les marques suivantes sont des marques déposées aux États-Unis de Cognex Corporation :

2DMAX, 3D, AVANTAGE, ALIGNPLUS, ASSEMBLYPLUS, COGNEX, VISION COGNEX POUR L'INDUSTRIE, CVL, DATAMAN, DVT, EASYBUILDER, EDGE INTELLIGENCE (INTELLIGENCE EN PÉRIPHÉRIE) HOTBARS, IDMAX, IN-SIGHT, LIGHTBURSTOMNIVIEW M LIGHTBURST PATFIND PATFLEX PATINSPECT PATMAX PATMAX REDLINE PATQUICK POWERGRID ULTRALIGHT VISION VISIONPRO VISIONVIEW

Les marques suivantes sont des marques commerciales de Cognex Corporation :

1DMAX, ÉCLAIRAGE SYMBOLIQUE 3D, 3D-LOCATE, 3DMAX, ONEVISION, PINPOINT, RANGEMAX, SLX, VIDI, OCRMAX, INSPECTEDGE, SOLUTIONS DE VISION

Certaines parties sont sous copyright © Microsoft Corporation. Tous droits réservés.

Certaines parties sont sous copyright © MadCap Software Inc. Tous droits réservés.

Les autres marques commerciales de produits et de sociétés identifiées dans le présent document appartiennent à leurs propriétaires respectifs.

# Symbols

The following symbols indicate safety precautions and supplemental information:

---

 **WARNING:** This symbol indicates a hazard that could cause death, serious personal injury or electrical shock.

---

---

 **CAUTION:** This symbol indicates a hazard that could result in property damage.

---

---

 **Note:** This symbol indicates additional information about a subject.

---

---

 **Tip:** This symbol indicates suggestions and shortcuts that might not otherwise be apparent.

---

# Table des matières

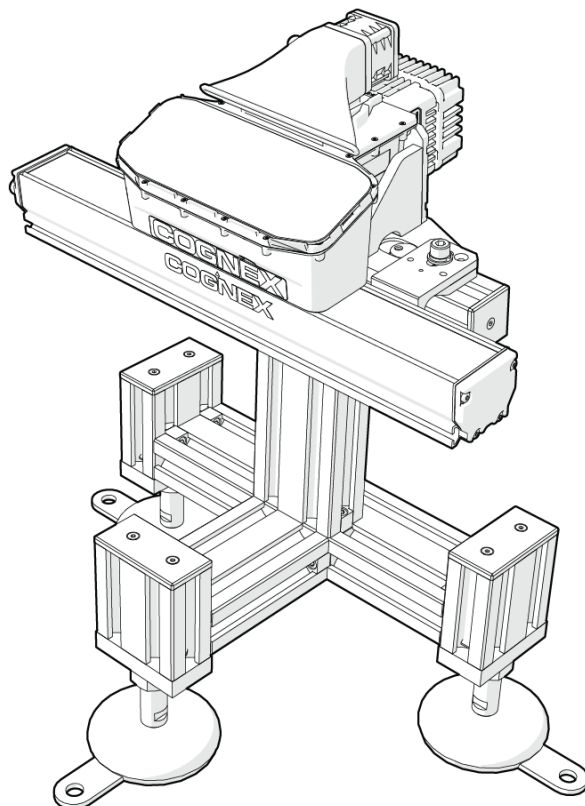
|                                                        |           |
|--------------------------------------------------------|-----------|
| <b>Informations juridiques</b>                         | <b>2</b>  |
| <b>Symbols</b>                                         | <b>3</b>  |
| <b>Table des matières</b>                              | <b>4</b>  |
| <b>Introduction</b>                                    | <b>5</b>  |
| <b>Présentation du système</b>                         | <b>6</b>  |
| <b>Composants</b>                                      | <b>7</b>  |
| <b>Installation</b>                                    | <b>8</b>  |
| pour commencer                                         | 8         |
| Outils requis                                          | 8         |
| <b>Installation</b>                                    | <b>9</b>  |
| Déballage des Robotunits                               | 9         |
| <b>Ensemble cadre</b>                                  | <b>10</b> |
| <b>Schémas de câblage</b>                              | <b>15</b> |
| <b>Branchement des câbles</b>                          | <b>17</b> |
| <b>Alimentation du système</b>                         | <b>18</b> |
| <b>Mise en service</b>                                 | <b>19</b> |
| Plaque de calibration                                  | 19        |
| IU Web                                                 | 20        |
| Configuration de l'appareil - Détails de l'application | 20        |
| Configuration de l'appareil - Alignement               | 21        |
| Configuration de l'appareil - Examen                   | 24        |
| Configuration de l'outil – Sélection de la symbologie  | 25        |
| Communications – Protocoles                            | 25        |
| Communications – Transfert de fichiers                 | 26        |
| Communications – Formatage des données                 | 27        |
| Moteur d'exécution                                     | 28        |
| Diagnostics                                            | 30        |
| <b>Serrer le cadre</b>                                 | <b>31</b> |
| <b>Kit de fixation</b>                                 | <b>32</b> |
| <b>Nettoyage du boîtier</b>                            | <b>33</b> |
| <b>Nettoyage du cache-lentille</b>                     | <b>34</b> |
| Nettoyage de la plaque avant                           | 34        |
| <b>Composants et accessoires</b>                       | <b>35</b> |
| <b>Plaques de calibration</b>                          | <b>37</b> |

# Introduction

Le but de ce manuel est de fournir aux installateurs de systèmes les informations nécessaires pour mettre en service la solution Cognex solution. une fenêtre contextuelle La solution se compose d'un lecteur de codes-barres monté sur un cadre d'extrusion construit sous un convoyeur. Le système est conçu pour collecter les données de code-barres valides présentes sur les colis passant à travers le système sur le convoyeur et pour transmettre ces informations à l'hôte du système, ou les intégrer dans un tunnel à six côtés.

# Présentation du système

Cette section fournit un aperçu physique du , y compris les composants du kit d'installation. une fenêtre contextuelle Le système se compose d'un lecteur et d'une lumière montés sur un cadre Robotunits réglable. Ce guide couvre un échantillon typique SLX-3804L ultramoderne. Votre système peut varier en termes de tailles d'extrusion, de lumières ou de nombre de lecteurs, mais le processus d'assemblage et d'installation est similaire.



# Composants

une fenêtre contextuelle sous-ensemble du système, comprend :

- SLX-3804L
- Bar light
- Soufflante (optionnel)

La solution complète comprend tous les câbles de connexion. Le micrologiciel à la date de rédaction est **6.5.3\_m66**.

[Retour au sommaire](#)

# Installation

Vous pouvez assembler le SLX-3804L système avec les kits inclus, organisés et séparés pour une installation rapide. Bien qu'il puisse y avoir de légères variations en fonction des tailles de mil minimales requises, de la hauteur de la courroie, de la largeur de la courroie et de la vitesse de la courroie, l'installation est similaire pour toutes les variantes.

## pour commencer

Avant de commencer à travailler :

- Vérifier les spécifications du convoyeur, notamment la hauteur et la largeur
- Assurez-vous que votre zone de travail est propre et exempte de débris
- Ouvrez les boîtes de livraison et identifiez les ensembles du système (comparez avec la liste des matériaux (BOM))
- Rassembler tous les outils et équipements
- Consultez les instructions d'installation

**Note:** Si vos boîtes d'expédition manquent de pièces nécessaires à l'installation, contactez le chef de projet ou le responsable/ingénieur de contrôle de votre site.

## Outils requis

Outils nécessaires pour l'installation du SLX-3804L système :

- Ensembles de clés Allen métriques (les tailles 2,5 mm, 4 mm, 5 mm et 6 mm sont utilisées pour l'installation. Les manches en T avec une extrémité sphérique sont recommandés.)
- Ensemble de clés à douilles
- Niveau d'esprit/de bulle
- Carré
- Ruban de mesure
- Fraises encastrées ou diagonales
- Ensemble de tournevis Phillips
- Lot de tournevis plat
- Un ordinateur portable
- Insérteur de goujons Robotunits
- Câble mâle à code X vers RJ45 mâle
- ID de station de site d'installation (noms de tunnel) et adresses IP fournies par votre responsable/ingénieur de contrôle du site

# Installation

L'emplacement du système est indiqué dans les plans de disposition du site. Si vous avez des questions sur le site, consultez le chef de projet ou le responsable/ingénieur de contrôle. Ce guide utilise les noms et les figures situés dans le pack de dessins DriveWorks. Reportez-vous à ces schémas pour l'assemblage spécifique à votre projet.

Vérifiez la nomenclature (BOM) pour vous assurer que vous avez les bons matériaux et le bon nombre de pièces. Si quelque chose manque, contactez votre chef de projet (CP).

Disposez et organisez tous les éléments inclus dans une zone dégagée. Organisez les unités robots encadrant par longueur et conservez les écrous et les vis dans leurs propres sacs séparés. Verrouillez le tapis roulant avant de commencer le travail.

 **Tip:** L'organisation est la partie la plus importante de l'installation.

**WARNING:** Assurez-vous d'utiliser les écrous en T conducteurs et les boulons pour mettre correctement à la terre le cadre.



## Déballage des Robotunits

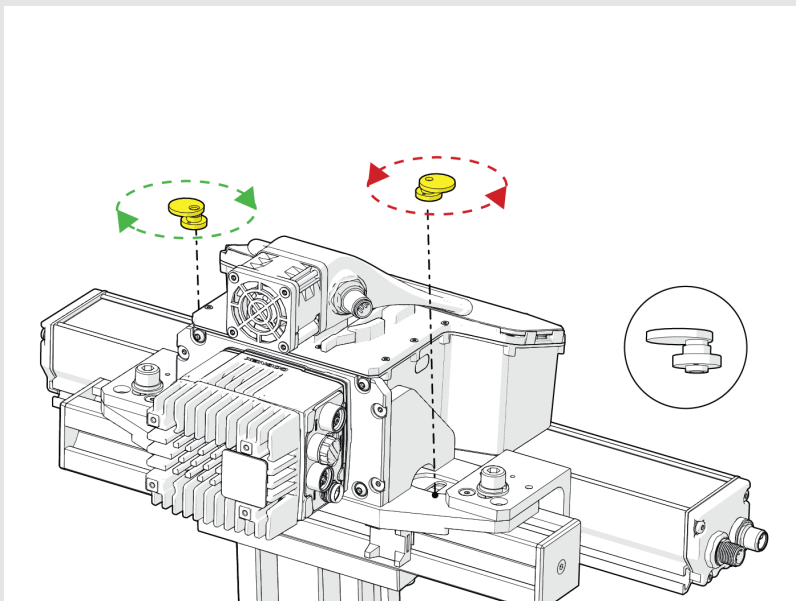
une fenêtre contextuelle Le système est livré dans des boîtes séparées pour le cadre, les pièces d'assemblage, la lumière et le kit d'alimentation électrique. La boîte avec le cadre est lourde, alors faites attention lorsque vous la portez et la déplacez. Vous aurez besoin d'un tournevis à tête Philips pour retirer les morceaux de bois afin d'accéder au cadre. Vérifiez la nomenclature et les pièces pour vous assurer que tous les éléments sont inclus.

Utilisez les dessins du projet pour un positionnement et des mesures appropriés.

[Retour au sommaire](#)

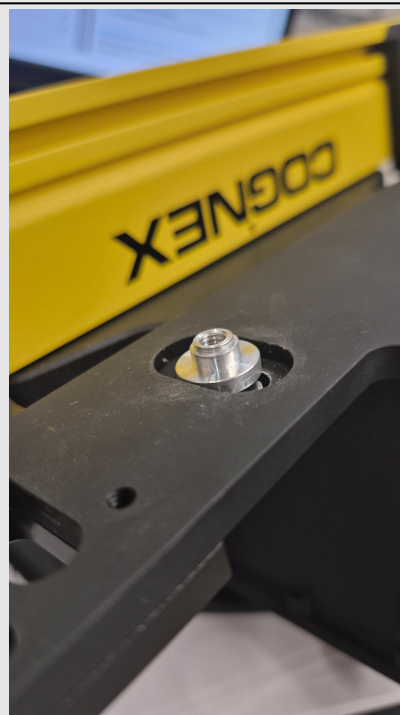
# Ensemble cadre

**Note:** Pour les extrusions 80/20, dévissez le bas de la vis excentrique sur le **Support du lecteur**, retournez-le et revissez-le.



Unités robotiques (Par défaut)

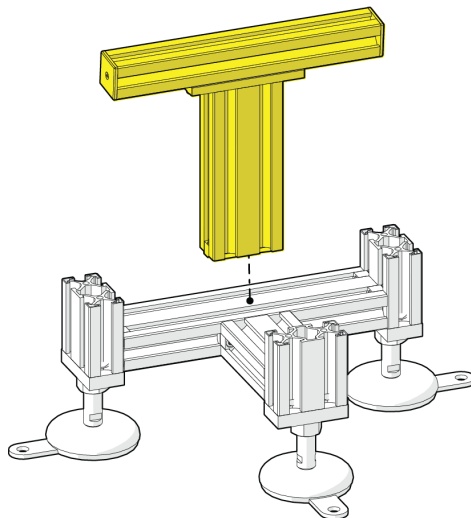
80/20



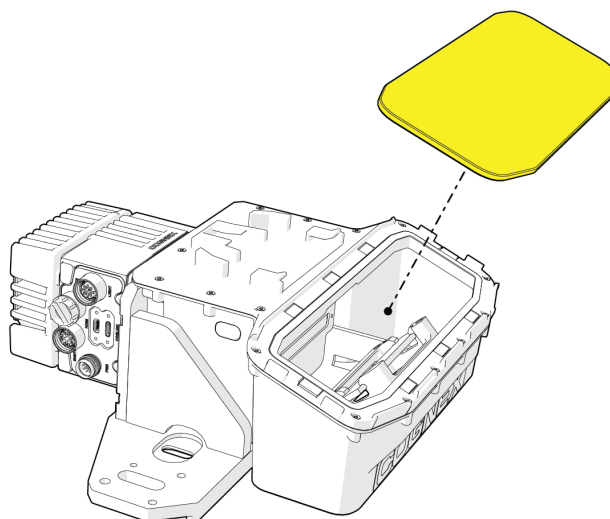
**WARNING:** Retirez la plaque de verre avant l'assemblage.

1. Retirez les vis M6x18 et l'écrou du **Extrusion du lecteur** inférieur avec une clé Allen de 5 mm.
2. Attachez l'**Extrusion du lecteur** à la **Base d'extrusion**.

**Note:** Les dimensions d'extrusion peuvent varier en fonction de votre projet, du lecteur et de la hauteur de votre convoyeur.

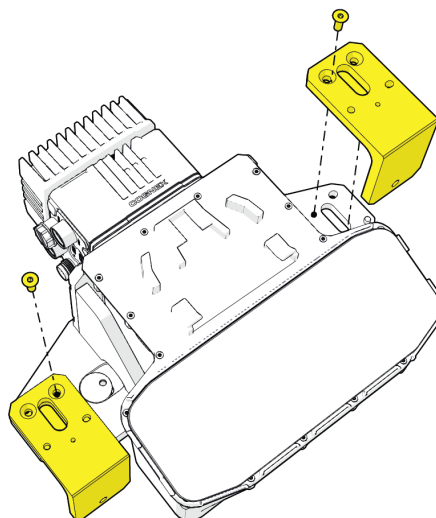


3. Retirez la **Plaque de verre** du **Châssis du lecteur** et mettez-la de côté.



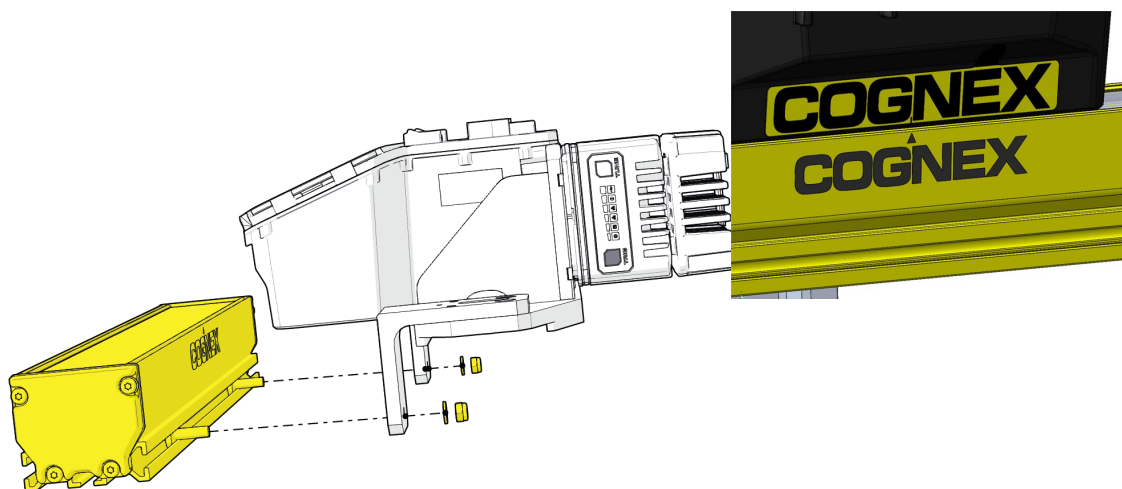
4. Attachez les **Supports de lumière** (2) au **Châssis du lecteur** avec des vis M4x10, en utilisant une clé Allen de 2,5 mm.

La vis M4x10, le support de lumière et la vis du support de lumière sont fournis avec la lumière.



5. Attachez la **Lumière** au **Support de lumière** avec les tiges filetées, écrous et rondelles fournis avec la **Lumière**. Serrer avec une clé à douille de 8 mm.

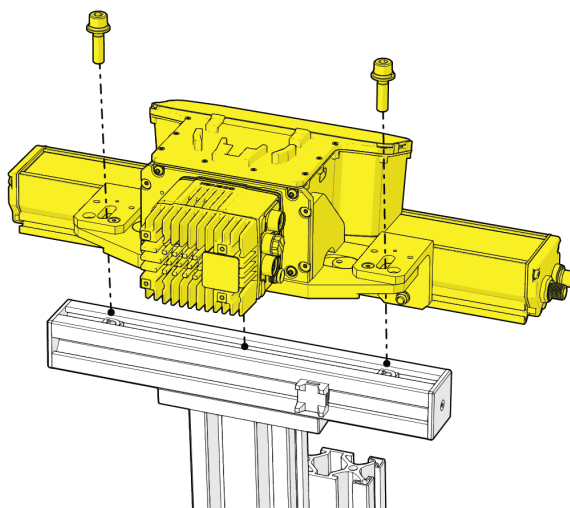
a. Aligned la flèche sur le **Lumière** avec la ligne pointillée sur le logo Cognex sur le **Châssis du lecteur**.



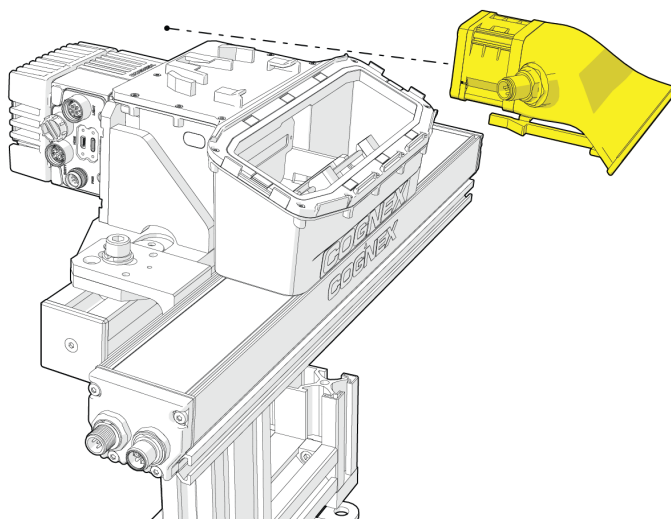
6. Insérez deux écrous à insertion M8 dans l'**Extrusion du lecteur**.

7. Attachez le **Châssis du lecteur** et la **Lumière** à l'**Extrusion du lecteur** avec les boulons captifs M8x25 fournis avec le **Châssis du lecteur**.

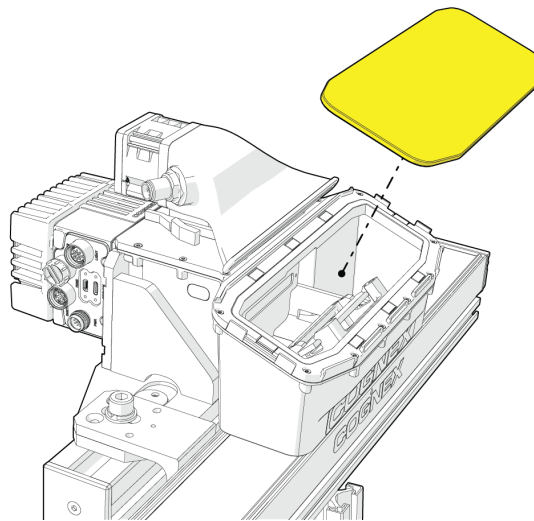
**i** **Note:** Laissez les boulons captifs M8x25 serrés à la main.



8. Insérez le **Souffleur** dans le **Châssis du lecteur**, si applicable.



9. Réattachez la plaque de verre pour couvrir le miroir.



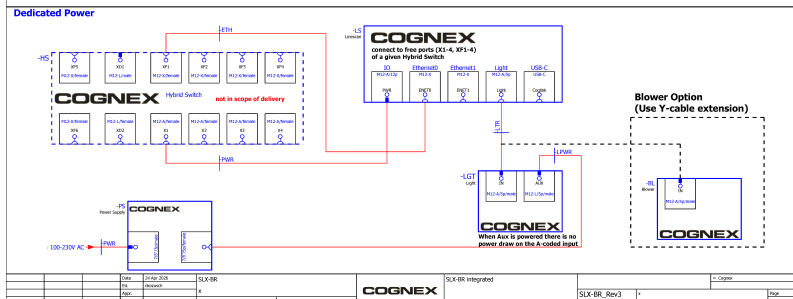
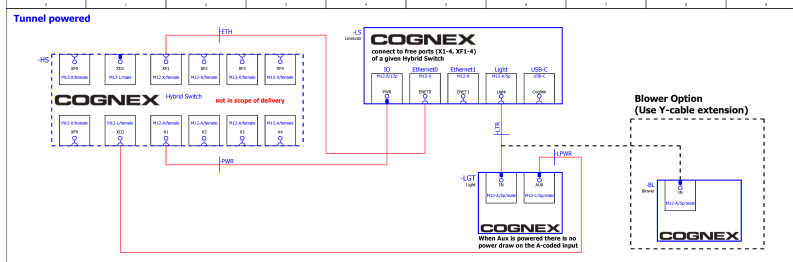
[Retour au sommaire](#)

Tunnel powered; Used in all MVT standards which do not include a Dimensioner

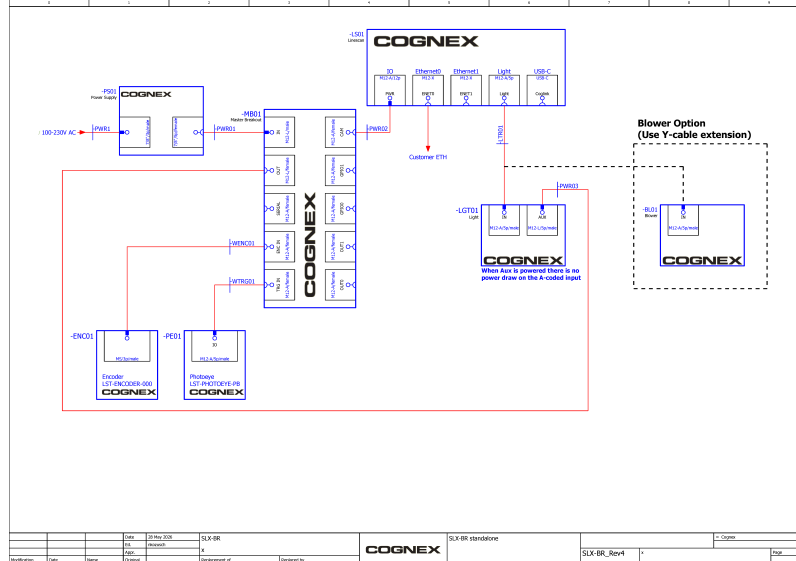
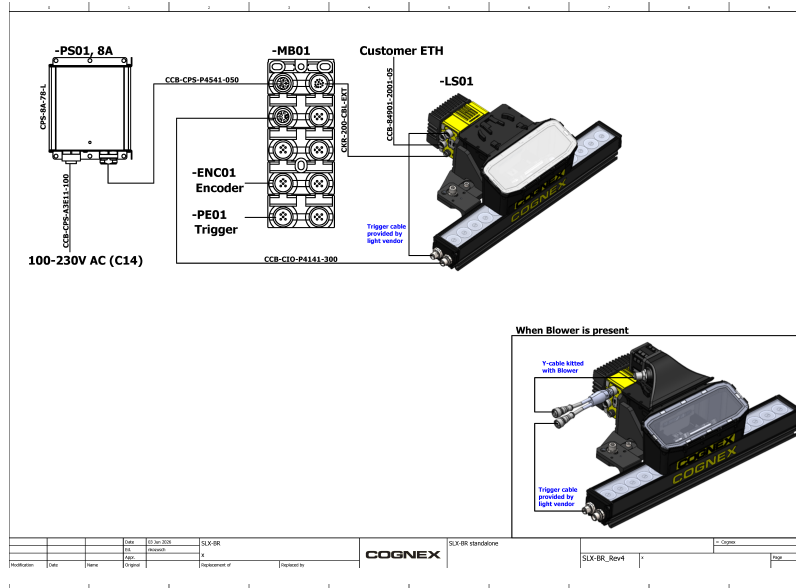
Requires a free L-coded output port and at least x Ampere.

| Variant | X Ampere |
|---------|----------|
| XS      | 1.9      |
| S       | 2.7      |
| M       | 3.7      |
| L       | 4.1      |

The diagram shows a yellow Dimensioner unit with a black front panel. It is connected to a tunnel via a cable labeled 'LGT'. The unit has three connection points: 'ethernet to Main Tunnel', 'power by Main Tunnel', and 'Power by existing solution'.



## Autonome



[Retour au sommaire](#)

# Branchement des câbles

1. Rangez tous les câbles desserrés.
2. Utilisez des attaches à glissière pour garder le câblage bien rangé et hors du chemin de la bande transporteuse.

 **Note:** Une fois le montage et le câblage terminés, placez le tunnel au niveau du convoyeur, conformément aux mesures DriveWorks.

# Alimentation du système

1. Une fois tous les câbles et les fils connectés, branchez le câble d'alimentation dans une prise électrique.
2. Le lecteur démarrera automatiquement.

[Retour au sommaire](#)

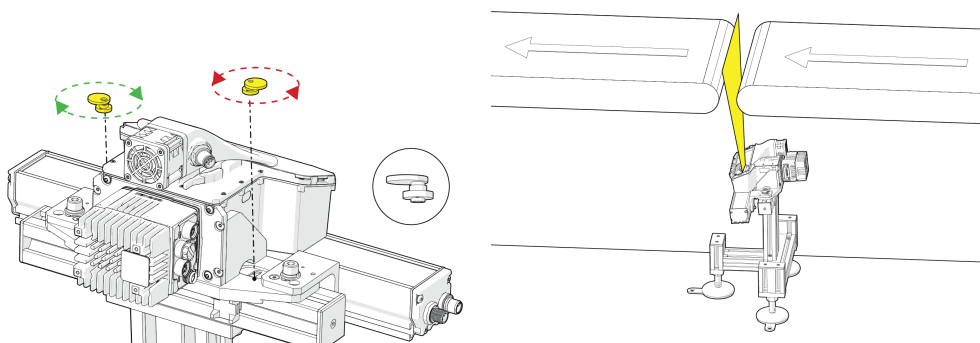
# Mise en service

Avant de commencer la mise en service, déplacez l'ensemble dans la position généralement centrée sous l'ouverture du convoyeur pour l'alignement X/Y.

**Note:** Les mesures sont calculées du haut du tapis roulant au haut de la lumière (juste en dessous du châssis du lecteur).

Pour un réglage précis, utilisez la clé Allen M4 ou la poignée en T fournie sur les vis excentriques pour ajuster le lecteur en alignement correct, si nécessaire.

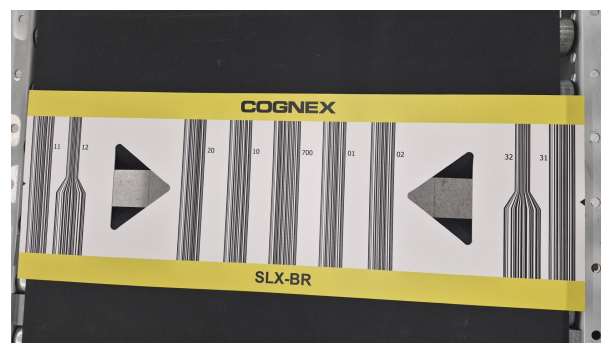
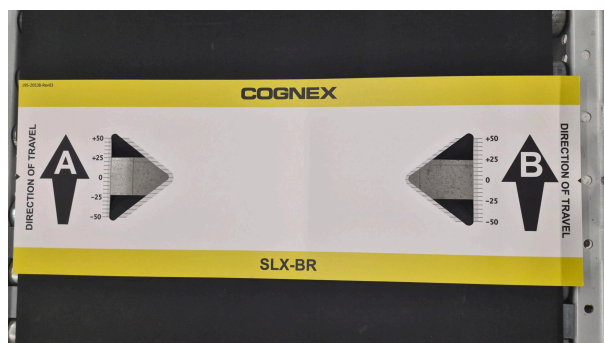
**Note:** N'ajustez ces vis que dans le sens des aiguilles d'une montre. Dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, les vis se desserreront.



## Plaque de calibration

Une plaque de calibration est incluse avec le SLX-3804L. Placez cette planche au centre de l'entrebâillement du convoyeur. Le processus d'alignement et de calibration utilisera cette planche pour configurer les paramètres de l'application.

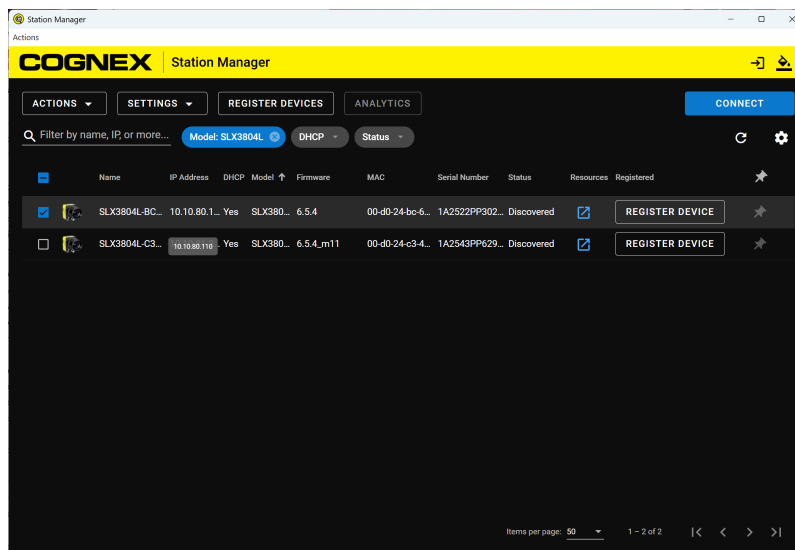
**Note:** Pour assurer une couverture complète de la bande pour le SLX-3804L, placez le plateau de calibration à la fois sur le côté gauche justifié et sur le côté droit justifié du convoyeur pendant la calibration.



# IU Web

Entrez l'adresse IP de votre système pour ouvrir la SLX-3804L page d'accueil WebUI. Depuis cette page, vous pouvez sauvegarder ou restaurer les paramètres, entrer des paramètres réseau spécifiques, identifier votre appareil et spécifier le type d'application (autonome ou tunnel).

Vous pouvez trouver votre adresse IP dans l'application [Cognex Station Manager](#).



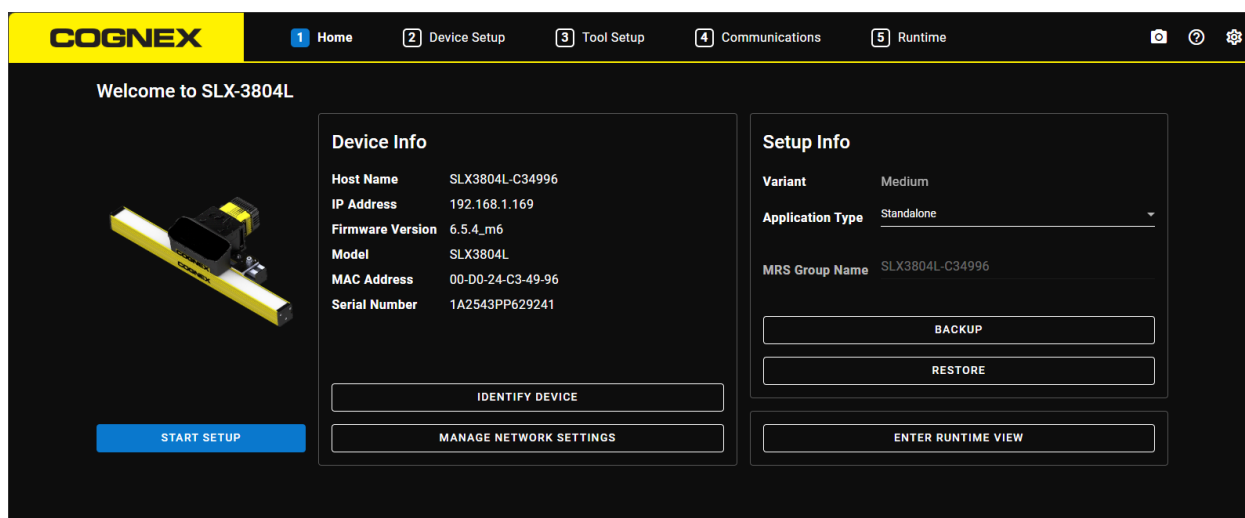
1. Pour commencer, sélectionnez le **Type d'application**

a. **Autonome**

b. **Tunnel**

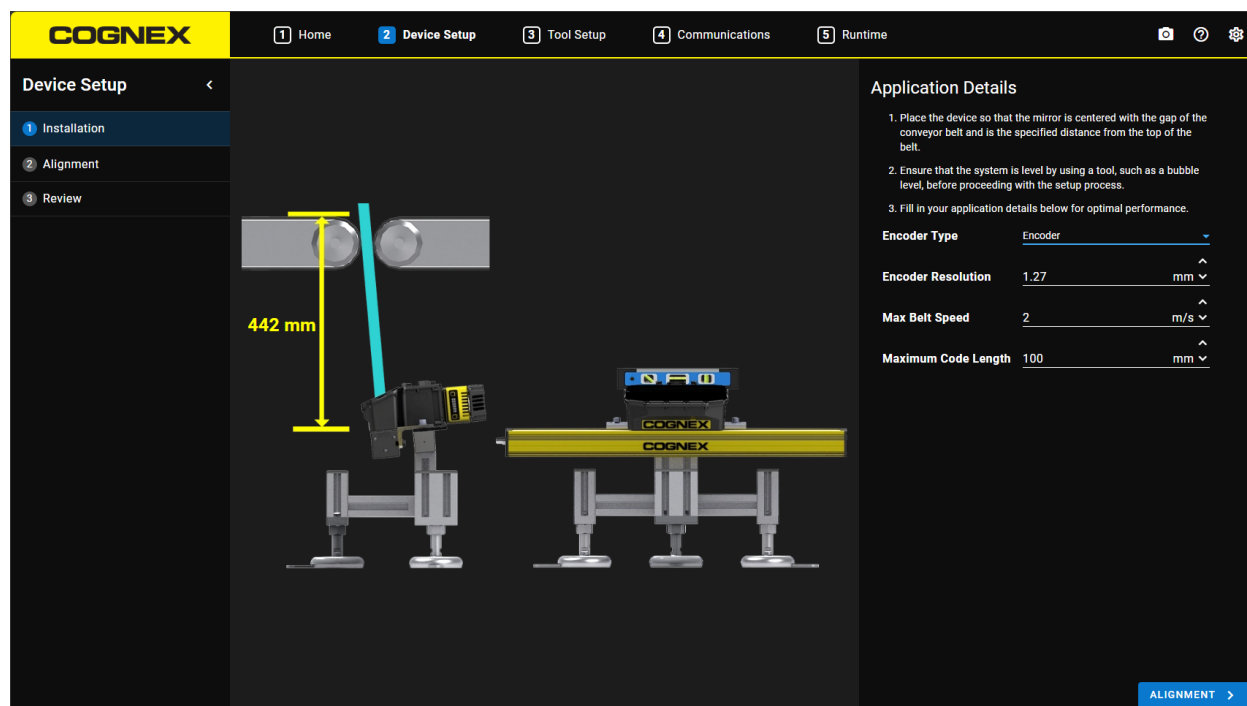
2. Entrez le nom du groupe MRS, le cas échéant.

3. Ensuite, cliquez sur **Démarrer la configuration**.



## Configuration de l'appareil - Détails de l'application

Entrez les **Détails de l'application** pour optimiser les performances de votre application.



Entrez les **détails de l'application**:

1. **Type d'encodeur:**

- Mise à l'échelle de l'encodeur** (Recommandé) – Augmente la résolution d'un signal d'encodeur entrant en générant des tics supplémentaires pour correspondre à une résolution cible définie par l'utilisateur.
- Vitesse fixe** (Recommandé) – Spécifiez une seule valeur de vitesse via DMST ou DMCC. Tous les appareils DataMan primaires et secondaires fonctionnent à cette vitesse. La vitesse reste constante jusqu'à ce qu'une nouvelle valeur soit fournie et remplace le réglage actuel.

2. **Résolution de l'encodeur**

3. **Résolution augmentée/Vitesse de bande fixe** – Transmise automatiquement à partir de l'étape d'alignement.

4. **Vitesse maximale de la bande (m/s)** – Détermine l'exposition.

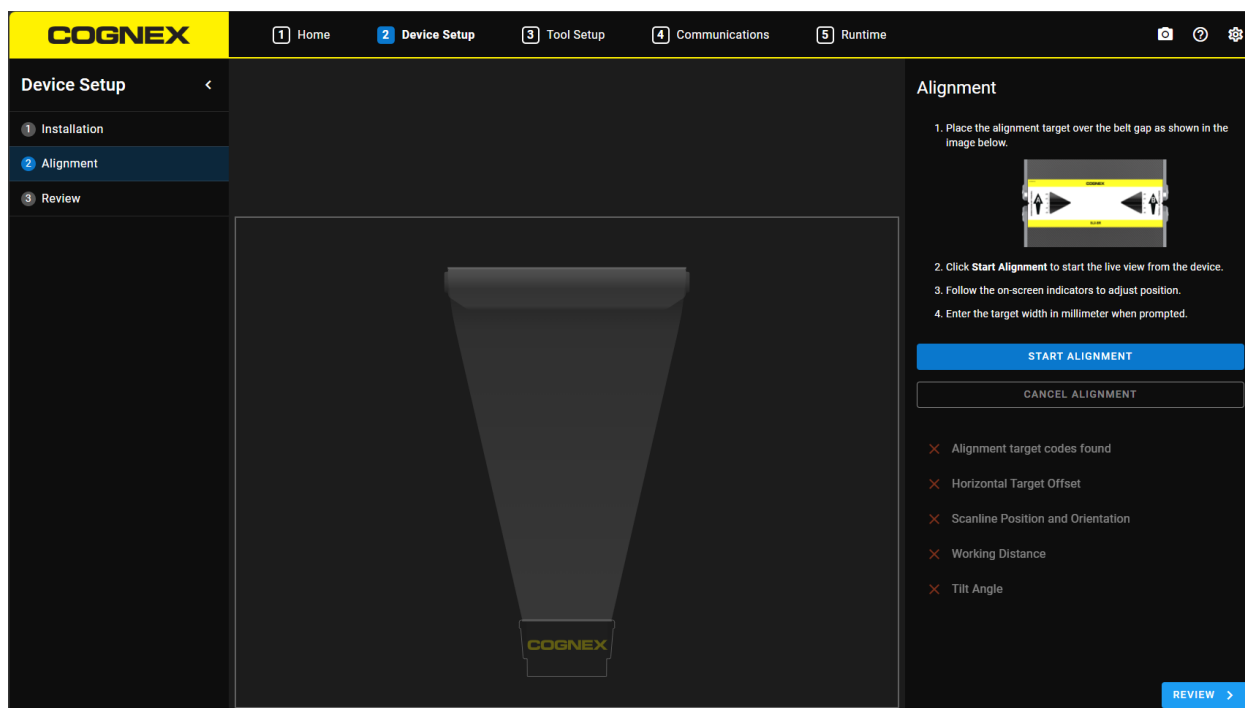
5. **Longueur de code maximale (mm)** – Détermine ce que le chevauchement est entre les codes.

Cliquez sur **Alignement** pour continuer.

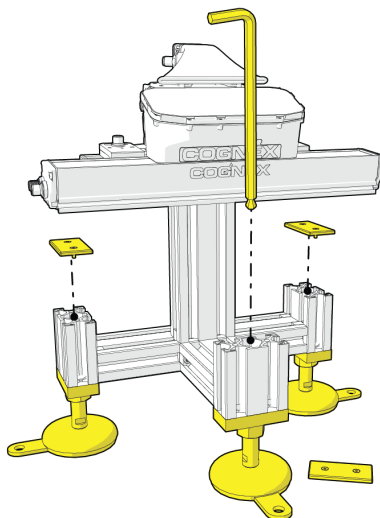
## Configuration de l'appareil - Alignement

L'étape d'**alignement** garantit que l'appareil est à l'angle et à la distance corrects.

**Note:** Le système doit être de niveau avec le convoyeur et non nécessairement de niveau avec le sol.

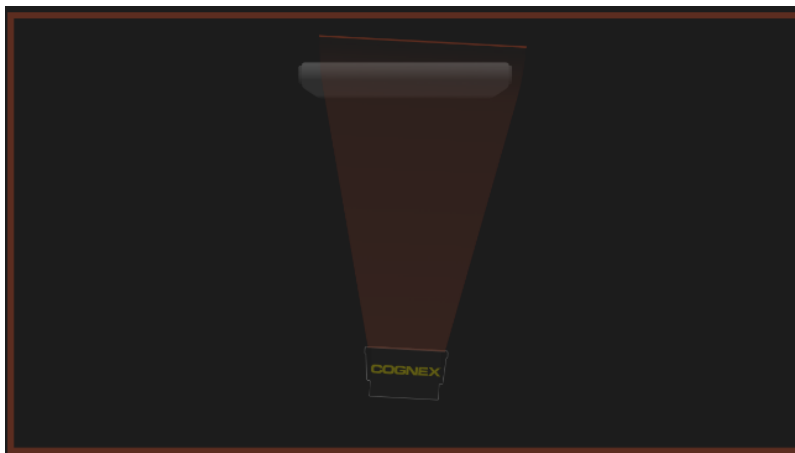


1. Cliquez sur **Démarrer l'alignement** pour utiliser les indicateurs d'alignement en direct pour ajuster la position du système.
2. Nivelez et réglez la hauteur en ajustant les pieds de nivellement. Utilisez la clé hexagonale fournie pour ajuster vers le haut et le bas.



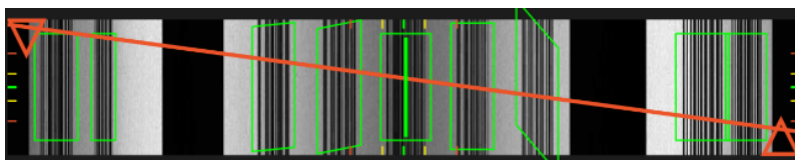
3. Notez que les flèches indiquent la direction dans laquelle vous devez déplacer le système.

- **Vert:** Bon alignement
- **Jaune:** Alignement proche
- **Rouge:** Désaligné



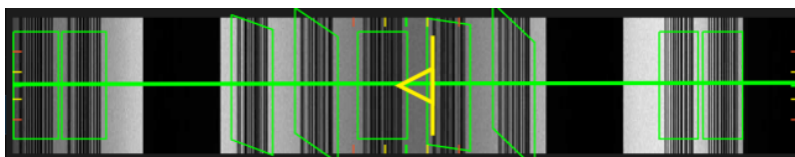
La ligne rouge au-dessus du convoyeur montre que le champ de vision est hors de portée. Ajustez jusqu'à ce que cette ligne soit alignée avec le haut du convoyeur et devienne verte.

Le cône de champ de vision rouge montre la rotation du système. Ajustez jusqu'à ce que ce cône soit aligné avec l'interstice du convoyeur et devienne vert.

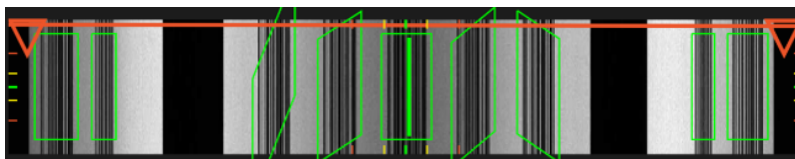


Le côté gauche doit être ajusté vers le bas.

Le côté droit doit être ajusté vers le haut.

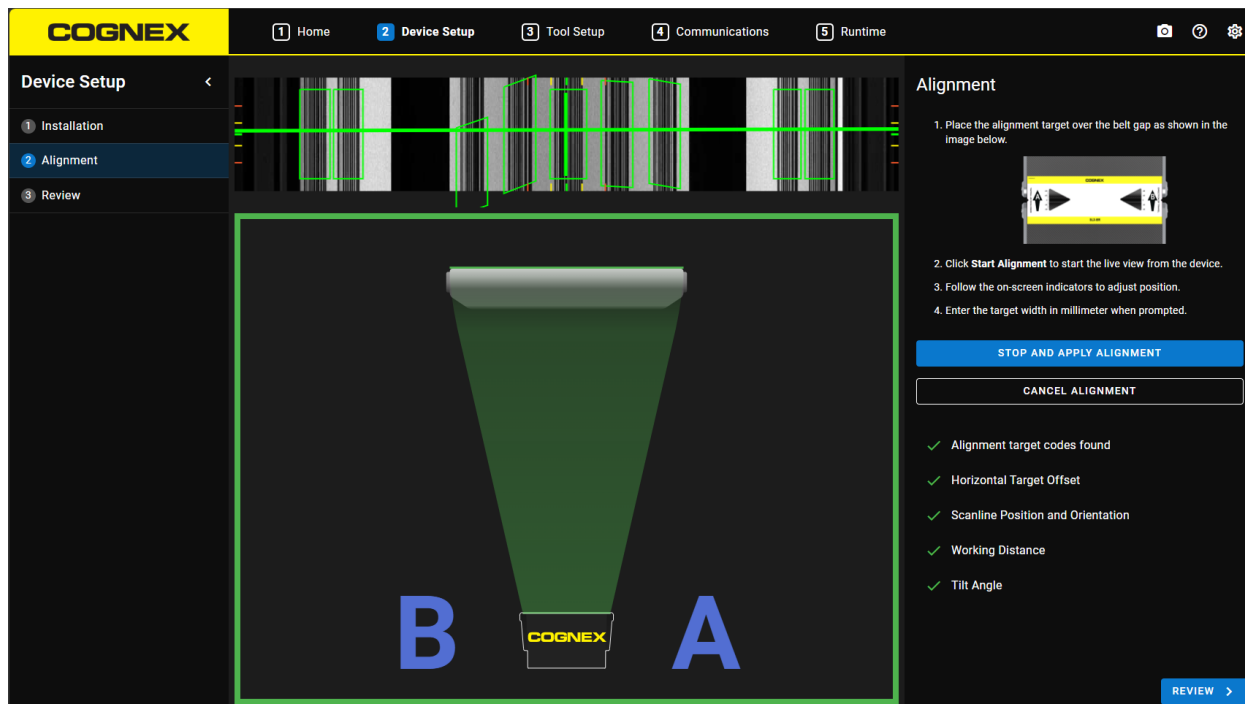


Le système doit être déplacé vers la gauche, perpendiculairement au convoyeur.



Les côtés gauche et droit doivent être ajustés vers le bas.

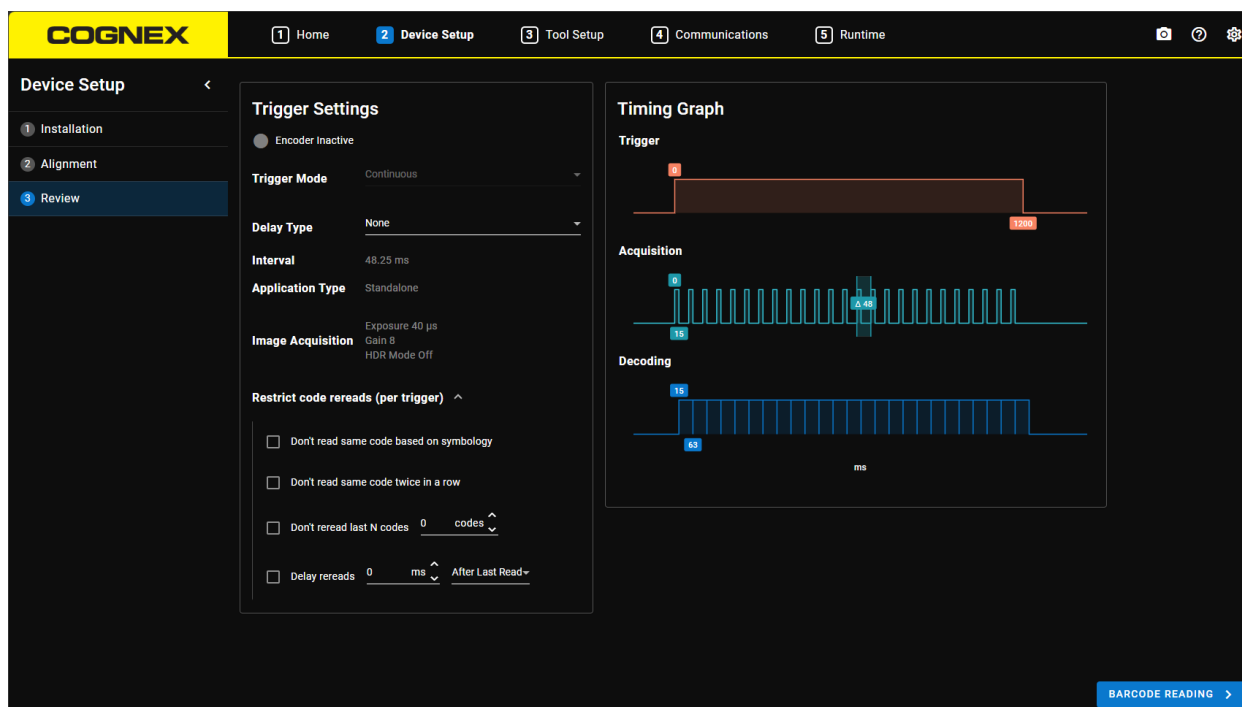
4. Cliquez sur **Arrêter et appliquer l'alignement** lorsque toutes les vérifications sont vertes.



Cliquez sur **Examen** pour continuer.

## Configuration de l'appareil - Examen

La sous-étape **Paramètres de déclenchement** vous permet de configurer vos paramètres de traitement d'exécution et de délai d'attente du décodeur. Cette sous-étape présente un graphique de temporisation qui reflète les paramètres de déclenchement pour fournir des informations sur la configuration actuelle de l'application.



Ces paramètres sont configurés automatiquement dans l'étape **Alignement**. Le graphique de temporisation se mettra à jour automatiquement pour visualiser les délais et les intervalles.

1. Sélectionnez le **Type de retard**, si nécessaire :
  - a. **Heure**
  - b. **Distance**
2. Entrez le :
  - a. **Retard de démarrage (ms)**
  - b. **Délai de fin (ms)**
3. Sélectionnez les restrictions supplémentaires, si nécessaire.

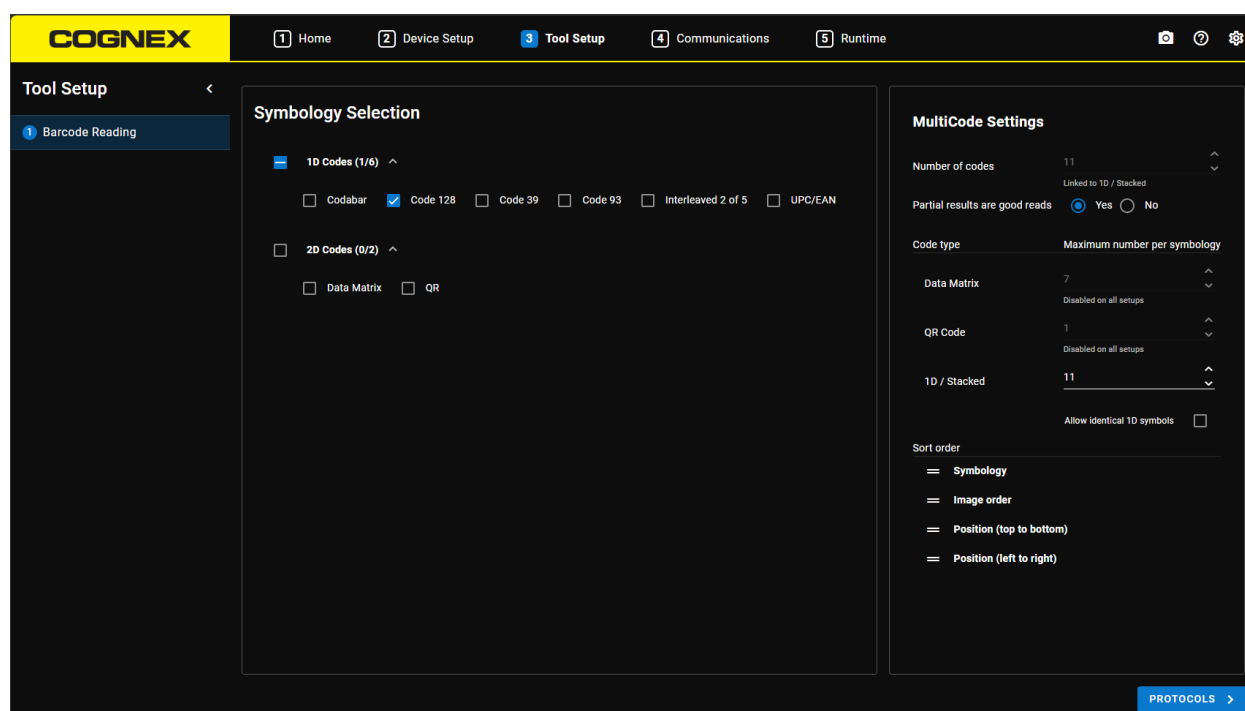
**Note:** Vous pouvez définir le nombre de **Ne pas relire les N derniers codes** dans cette section.

Cliquez sur **Lecture de code-barres** pour continuer.

## Configuration de l'outil – Sélection de la symbologie

Sélectionnez les **Symbologies** appropriées, entrez les paramètres de multicode et organisez l'ordre de tri pour l'application.

**Note:** Si une seule symbologie est sélectionnée, les champs **Nombre de codes** et **Data Matrix / QR Code / ou 1D / Empilé** seront liés.

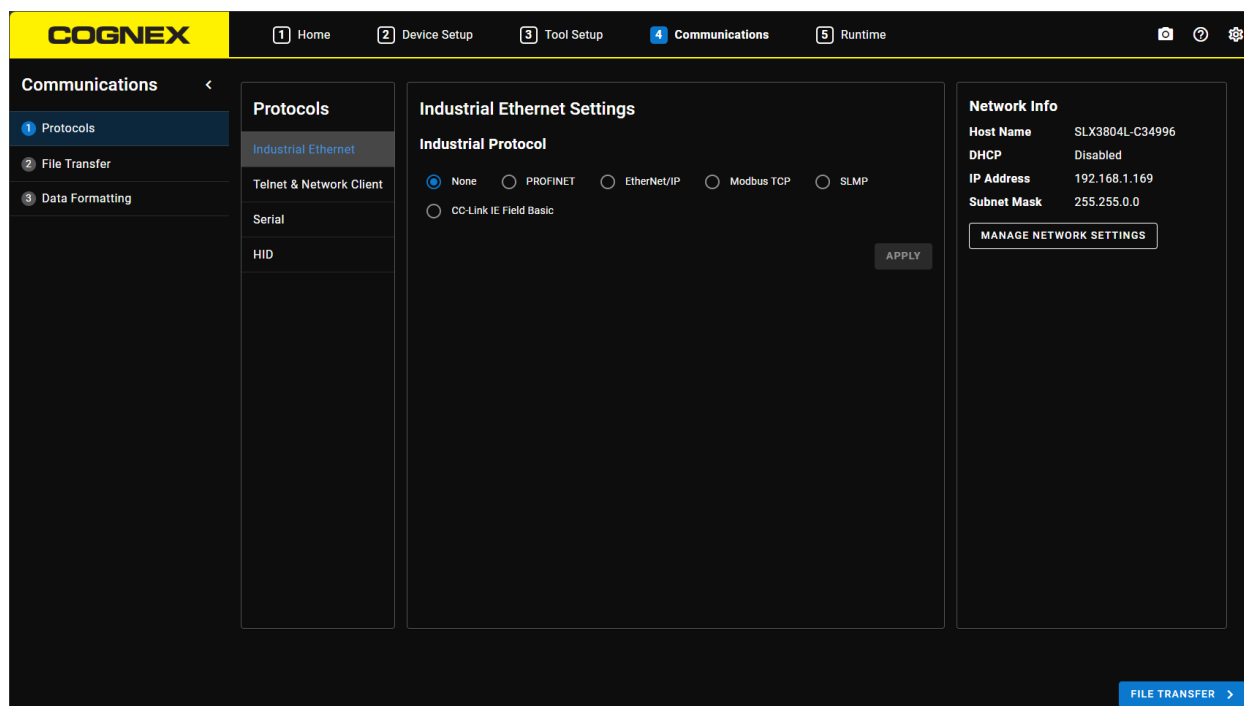


Cliquez sur **Protocoles** pour continuer.

## Communications – Protocoles

Les protocoles industriels permettent au lecteur d'échanger des données d'entrée/sortie, des alarmes et des diagnostics avec un automate programmable.

**Note:** Seules les options **Transfert de fichier** sont disponibles dans une application **Tunnel**.



Configurez le protocole industriel que vous souhaitez utiliser :

- **PROFINET**
- **Ethernet/IP**
- **ModBus TCP**
- **SLMP**
- **CC-Link IE Field Basic**

1. Sélectionnez le **Protocole industriel** pour l'application.
2. Entrez les paramètres applicables.

**Note:** Selon la taille et la résolution de l'écran, faites défiler vers le bas pour voir tous les paramètres.

3. Cliquez sur **Apply** (Appliquer).

Pour désactiver un protocole, cliquez sur **Revenir en arrière**.  
Cela rétablit les paramètres à l'état précédent.

**Note:** Lorsque vous modifiez les paramètres du protocole industriel, vous devez redémarrer le lecteur pour que les modifications prennent effet.

Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel des protocoles [industriels](#).

## Communications – Transfert de fichiers

Vous pouvez configurer le lecteur pour qu'il transfère automatiquement les rapports de vérification de la qualité du code de sa mémoire vers une destination sur votre réseau. Les paramètres de la sous-étape de transfert de fichiers vous permettent de configurer le transfert de fichiers en utilisant les méthodes suivantes :

- **FTP** : Le lecteur transfère les fichiers vers un serveur FTP que vous avez configuré sur votre réseau, par exemple, en utilisant FileZilla. Cette option utilise HTTP non sécurisé, ce qui signifie que les données ne sont pas cryptées.
- Pour les options de stockage FTP, le paramètre **Format d'image** est disponible. Utilisez cette option pour sélectionner **Transfert d'image unique** (Par défaut) ou **Images individuelles**.

The screenshot shows the COGNEX software interface with the 'Communications' tab selected. The interface is divided into several sections:

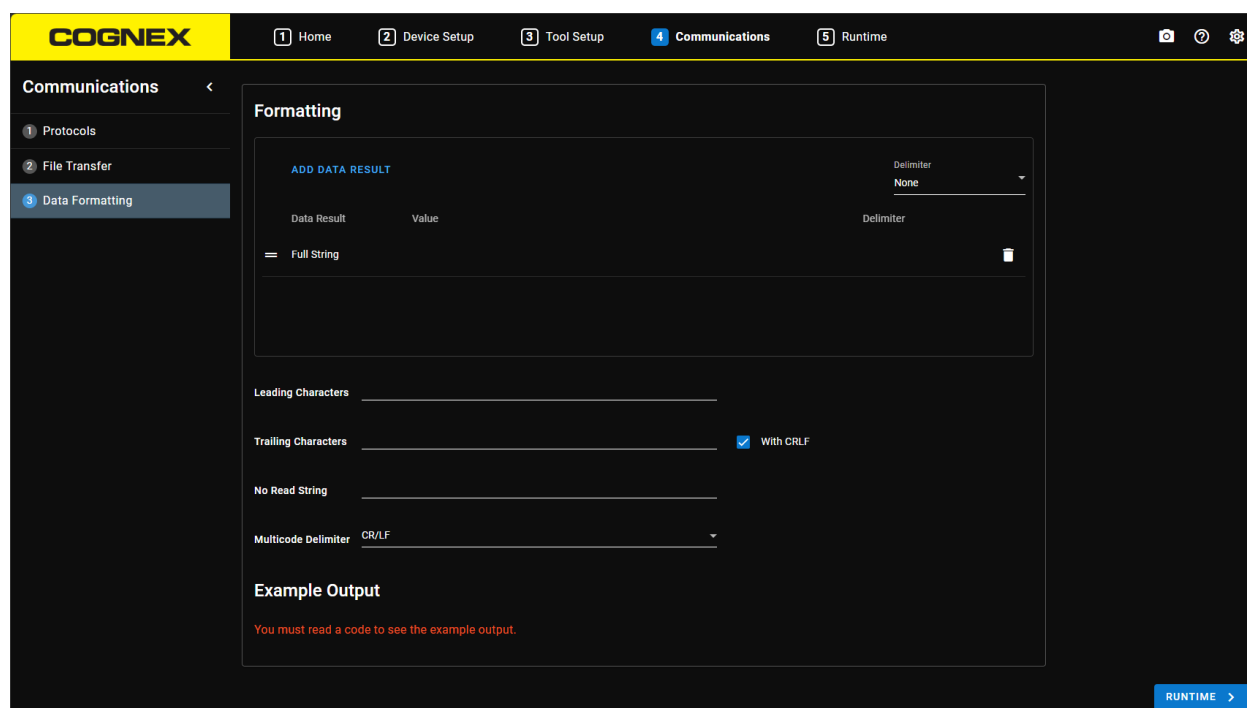
- Top Navigation Bar:** Includes the COGNEX logo and tabs for Home, Device Setup, Tool Setup, Communications (active), and Runtime.
- Left Sidebar:** Contains 'Communications' with sub-options: Protocols, File Transfer (active), and Data Formatting.
- Image Transfer Panel:**
  - Header: 'Image Transfer' with subtitle 'Configure the transfer of images to a server'.
  - Storage: Set to 'FTP'.
  - Address / Port: Set to '21'.
  - File Path: Empty field.
  - Username: Empty field.
  - Password: Empty field with a warning 'Password will be sent via insecure HTTP'.
  - Idle Timeout: Set to '0' seconds.
  - Images to Transfer: Set to 'No Images'.
  - File Name: Set to 'image'.
  - File Type: Set to '.bmp'.
  - Image Size: Set to 'Full'.
  - Overlay Graphics: A checkbox that is currently unchecked.
- Result Transfer Panel:**
  - Header: 'Result Transfer' with subtitle 'Configure the transfer of results to a server'.
  - Storage: Set to 'FTP'.
  - Address / Port: Set to '21'.
  - Username: Empty field.
  - Password: Empty field with a warning 'Password will be sent via insecure HTTP'.
  - Idle Timeout: Set to '0' seconds.
  - Transfer Results: A checkbox that is currently unchecked.
  - File Name: Set to 'result.txt'.
  - Append Results: A checkbox that is currently checked.
- Network Info Panel:**
  - Host Name: SLX3804L-C34996
  - DHCP: Disabled
  - IP Address: 192.168.1.169
  - Subnet Mask: 255.255.0.0
  - MANAGE NETWORK SETTINGS button
- Bottom Right:** A 'DATA FORMATTING >' button.

Cliquez sur **Formatage des données** pour continuer.

## Communications – Formatage des données

Dans l'étape de formatage des données, vous pouvez construire une chaîne de sortie personnalisée en utilisant des éléments de construction prédéfinis. Vous pouvez également tester votre sortie avant de passer à l'étape suivante.

**Note:** Ceci n'est disponible que pour les applications **Standalone**.



La chaîne de sortie commence par le texte que vous saisissez dans le champ **Leading Character**. Il continue avec les **résultats de données** que vous ajoutez, dans l'ordre que vous définissez. Chaque élément est séparé par le **délimiteur**. La chaîne de sortie se termine par le texte dans le champ **Caractère de fin**.

Pour construire la chaîne de sortie :

1. Cliquez sur **Ajouter un résultat de données** pour ajouter un nouvel élément au formatage des données.
2. Réorganisez vos données en faisant glisser les éléments vers leur nouvelle position.
3. Configurez les options de formatage des données qui s'appliquent à l'ensemble de la chaîne de sortie.
4. Ouvrez le menu déroulant **Délimiteur** et sélectionnez le délimiteur de chaîne que vous souhaitez utiliser.
5. Dans la section **Options de chaîne**, définissez les caractères de début, les caractères de fin et la chaîne Non lue que vous souhaitez utiliser.
6. Assurez-vous de vérifier votre sortie finale dans le champ **Exemple de sortie** avant de passer à l'étape suivante.

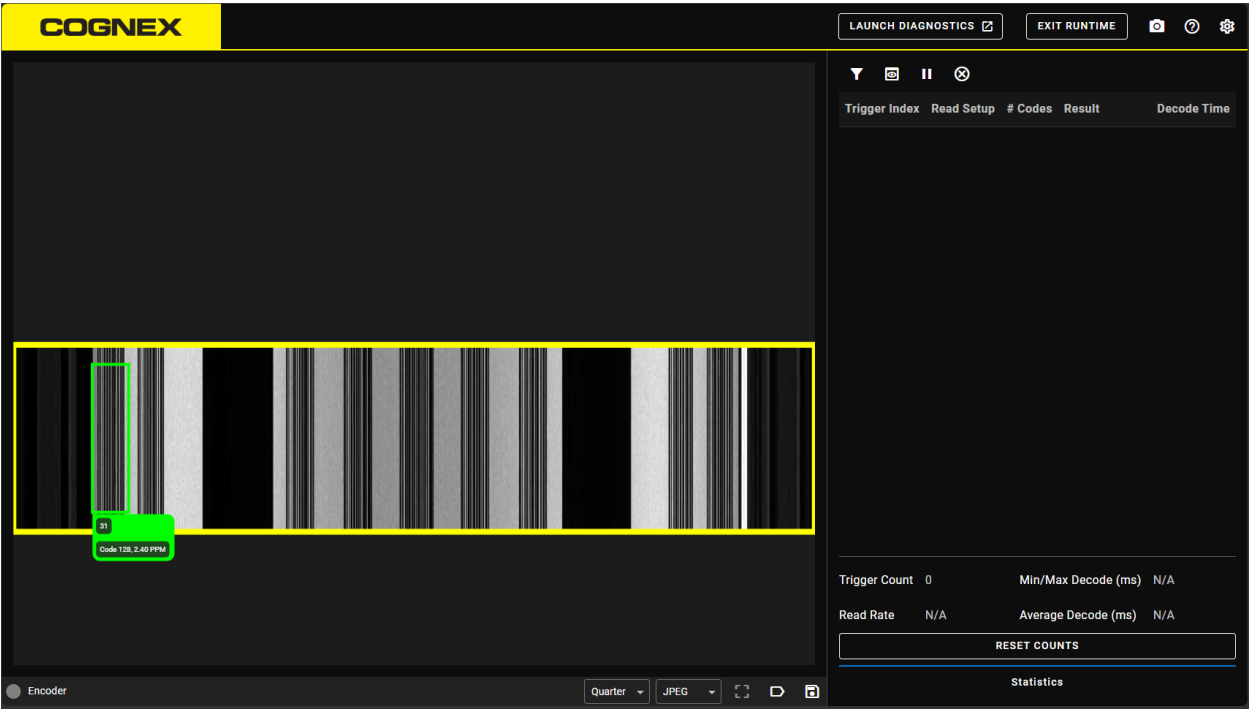
Vous pouvez configurer des options qui ont un impact sur la chaîne de sortie globale, comme spécifier le **Caractère de début** et le **Caractère de fin**. Le lecteur transmet la **Chaîne sans lecture** s'il ne peut pas lire un code donné. Cela peut être utile pour vérifier que la raison pour laquelle vous ne voyez aucune sortie est que le lecteur n'a pas lu de données.

Vous devez configurer un serveur SNTP pour ajouter des horodatages à la chaîne de sortie.

Cliquez sur **Runtime** pour continuer.

## Moteur d'exécution

L'étape **Runtime** fournit un tableau récapitulatif montrant les déclenchements, les taux de lecture actuels et les statistiques de temps de décodage.



Le tableau des résultats répertorie les codes lus. Le tableau des résultats peut afficher la chaîne **Résultat complet** et fournir des **Statistiques** sur les performances du lecteur. Cliquez sur **Configuration d'affichage** pour personnaliser les données affichées pour les lectures individuelles et les statistiques globales.

Vous pouvez filtrer, mettre en pause ou effacer les données de résultat entrantes.

Cliquez sur un résultat avec l'icône d'image pour afficher l'image à l'écran.

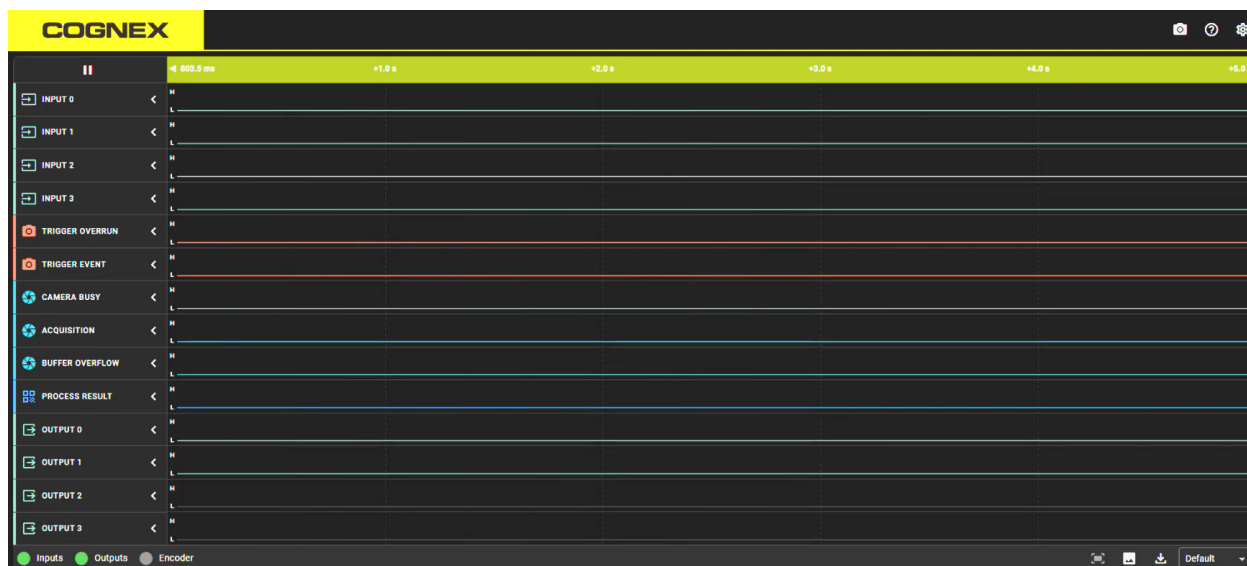
L'écran affiche la dernière image du lecteur, ou l'image acquise pour la lecture sélectionnée. Vous pouvez déplacer l'image à l'intérieur de l'écran et effectuer un zoom avec la molette de la souris.

Activez l'option **État du résultat** dans l'onglet **Configuration d'affichage** pour obtenir des informations d'état plus détaillées. La colonne **Statut** apparaît avec les icônes suivantes pour indiquer différents résultats de lecture :

| Icône                                                                               | Signification                      |
|-------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------|
|  | Lecture réussie                    |
|  | Échec de la validation             |
|  | Code trouvé mais impossible à lire |
|  | Échec de lecture                   |

## Diagnostics

Cliquez sur **Lancer les diagnostics** pour ouvrir la page de diagnostics dans une fenêtre séparée. La page Diagnostics est un outil de diagnostic logiciel qui vous permet de visualiser les signaux d'entrée et de sortie que votre lecteur DataMan envoie et reçoit.



Configurez l'image affichée à l'aide des boutons situés en bas de l'écran :

- Choisissez la résolution et le format de l'image.
- Ajuster l'image à l'écran.
- Activer ou désactiver les étiquettes.
- Téléchargez la dernière image en pleine résolution.

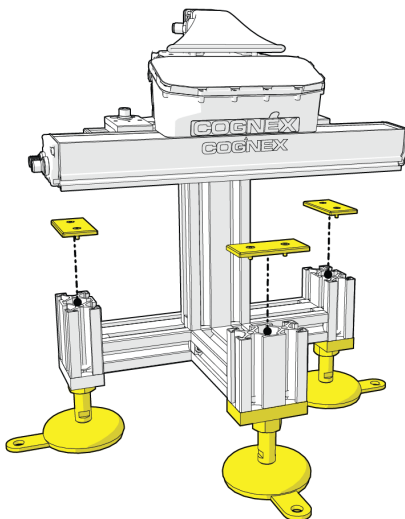
**Note:** Vous pouvez protéger l'interface utilisateur par mot de passe via le menu Paramètres pour rendre accessibles uniquement les étapes Accueil et Exécution.

[Retour au sommaire](#)

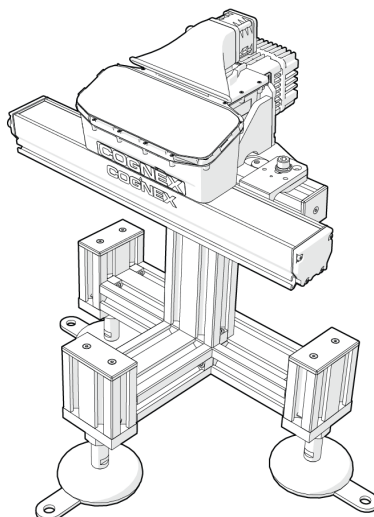
# Serrer le cadre

Une fois la mise en service terminée :

1. Attachez les **embouts** sur les extrusions des pieds de nivellement.



2. Serrer toutes les vis.



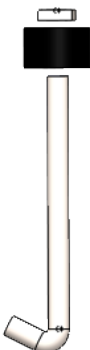
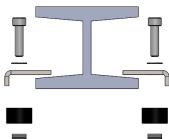
[Retour au sommaire](#)

# Kit de fixation

Pour fixer le cadre au sol, vous aurez besoin du matériel recommandé.

**⚠ CAUTION:** Assurez-vous que le support de fixation est en place et que vous marquez la zone sur le sol pour que le client puisse installer/percer ces kits.

**i Note:** Une fois le cadre terminé, le personnel du site est responsable de fixer le système ATR au sol. Il existe quatre variantes de kit de fixation pour différents types de sols.

| Image                                                                               | ID de pièce         | Monté sur     |
|-------------------------------------------------------------------------------------|---------------------|---------------|
|    | LGM-MONTAGE-FIX-CC  | Béton         |
|    | LGM-MONTAGE-FIXE-WD | Bois          |
|  | LGM-CADRE-FIX-MG    | Grille        |
|  | LGM-FRAME-FIX-ID    | Faisceau en I |

[Retour au sommaire](#)

# Nettoyage du boîtier

To clean the outside of the device housing, use a small amount of mild detergent cleaner or isopropyl alcohol on a cleaning cloth. Do not pour the cleaner on the device housing.

---

 **CAUTION:** Do not attempt to clean any SLX product with harsh or corrosive solvents, including lye, methyl ethyl ketone (MEK) or gasoline.

---

## Nettoyage du cache-lentille

To remove dust from the lens cover, use a pressurized air duster. The air must be free of oil, moisture or other contaminants that could remain on the lens cover. To clean the plastic window of the lens cover, use a small amount of isopropyl alcohol on a cleaning cloth. Do not scratch the plastic window. Do not pour the alcohol on the plastic window.

## Nettoyage de la plaque avant

La plaque avant du lecteur se détache et se réattache avec des aimants. Retirez la plaque avant pour le nettoyage sur une base hebdomadaire.

# Composants et accessoires

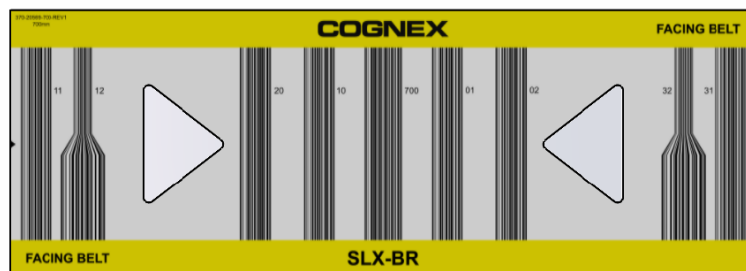
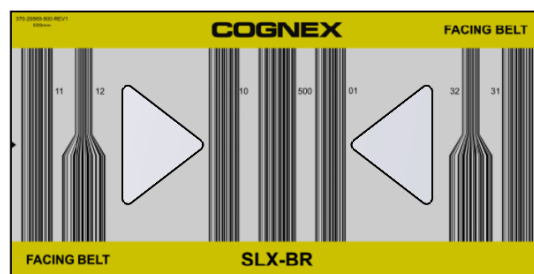
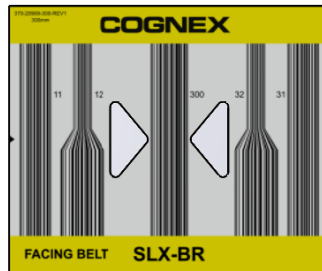
| Composants et accessoires d'alimentation, d'entrée/sortie et de connectivité        |                    |                                                                                                                                                                                 |
|-------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Image                                                                               | ID du produit      | Description                                                                                                                                                                     |
|    | CPS-8A-78-L        | Alimentation Emparro 8 A 2,2 cm (7/8") : L                                                                                                                                      |
|    | CIO-MB-PNP-L       | Carte de dérivation principale PNP-L                                                                                                                                            |
|    | CIO-PD-4           | Carte de distribution d'alimentation (Power Distribution Board, PDB)                                                                                                            |
|    | CIO-HS-4           | Commutateur hybride (Hybrid Switch, HS)                                                                                                                                         |
|    | CCB-CIO-P4141-XXX  | Chaîne d'alimentation codée L                                                                                                                                                   |
|    | CCB-CPS-A3E11-XXX  | Câble d'entrée Emparro 7/8" vers C14                                                                                                                                            |
|   | CCB-CPS-344533-XXX | Câble de sortie Emparro à deux canaux codé L                                                                                                                                    |
|  | CCB-CIO-40021-XXX  | Câble externe/lumière                                                                                                                                                           |
|  | CCB-CIO-53001-XXX  | Câble primaire 12 broches                                                                                                                                                       |
|  | CCB-CIO-40507-XXX  | Câble secondaire blindé 4 broches                                                                                                                                               |
|  | DMA-PS-110VAC-24DC | Alimentation secteur pour ordinateur portable à lecteur unique, 110 VAC, États-Unis                                                                                             |
|  | DMA-PS-220VAC-XX   | Alimentation secteur pour ordinateur portable à lecteur unique, 220 VAC ; « XX » désigne l'option du pays : UE = Union européenne, RU = Royaume-Uni, CN = Chine, AU = Australie |
|  | CCB-CIO-42751-000  | Murr, séparateur en T de câble M12                                                                                                                                              |
|  | CCB-CIO-FLEX-IN-3  | Câble d'entrée W, appareil unique, 3 m                                                                                                                                          |

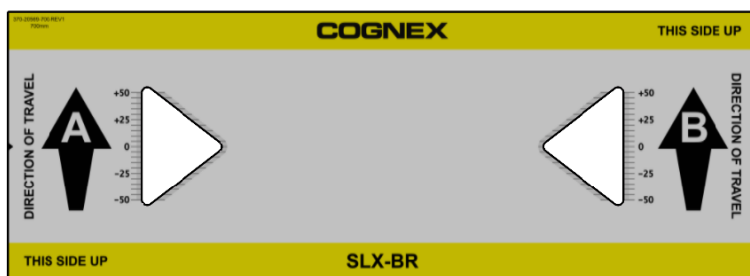
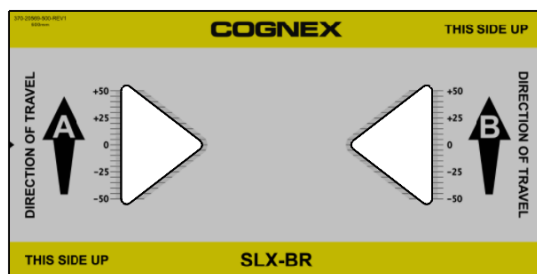
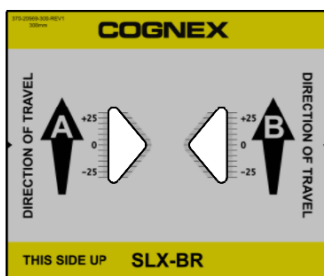
| Composants et accessoires d'alimentation, d'entrée/sortie et de connectivité      |                     |                                  |
|-----------------------------------------------------------------------------------|---------------------|----------------------------------|
| Image                                                                             | ID du produit       | Description                      |
|  | CCB-CIO-51001-XXX   | Chaîne Ethernet codée X          |
|  | DMA-RTCBLE-IP65-XXX | Câble USB-C vers USB-A angulaire |
|  | CCB-84901-2001-XXX  | Câble Ethernet à code X          |

[Retour au sommaire](#)

# Plaques de calibration

**Note:** Ces images ne sont pas dimensionnées pour l'impression et la configuration. Utilisez la carte de calibration fournie pour votre projet.





[Retour au sommaire](#)

